

(19)

Europäisches Patentamt

European Patent Office

Office européen des brevets



(11)

EP 0 727 348 A1

(12)

## DEMANDE DE BREVET EUROPÉEN

(43) Date de publication:  
21.08.1996 Bulletin 1996/34

(51) Int. Cl.<sup>6</sup>: B62M 25/04, B62K 23/04

(21) Numéro de dépôt: 95450012.0

(22) Date de dépôt: 03.08.1995

(84) Etats contractants désignés:  
AT BE CH DE DK ES FR GB GR IE IT LI LU MC NL  
PT SE

• Lahache, Denis  
F-86100 Chatellerault (FR)

(30) Priorité: 15.02.1995 FR 9501816

(72) Inventeur: Savard, Franck  
F-22400 Planguenoual (FR)

(71) Demandeurs:

• Savard, Franck  
F-22400 Planguenoual (FR)

(74) Mandataire: Thébault, Jean-Louis  
Cabinet Thébault S.A.  
1 Allées de Chartres  
33000 Bordeaux (FR)

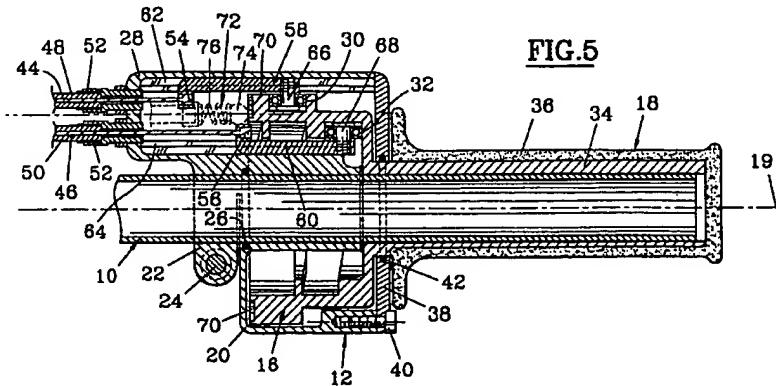
(54) Procédé de sélection de développements pour un vélo avec alignement de chaîne adéquat et dispositif de sélection associé

(57)

- L'objet de l'invention est un dispositif de sélection de développements, notamment pour un vélo comprenant un train de plateaux menants, un train de pignons menés, reliés par une chaîne, des moyens dérailleurs associés aux plateaux et des moyens dérailleurs associés aux pignons, un premier câble de commande des moyens dérailleurs associés aux plateaux et un second câble de commande des moyens dérailleurs associés aux pignons, lesdits moyens dérailleurs évoluant entre deux positions extrêmes et comprenant des moyens de rappel élastique de l'une des positions extrêmes vers l'autre, caractérisé en ce qu'il comprend une poignée (18) de commande rotative unique avec une partie fixe formant cocotte (12) en vue d'une liaison

avec le vélo, équipée d'un barijet (16) solidarisé à la poignée (18) et comprenant deux pistes (30,32) prévues pour recevoir des ergots fixés aux extrémités des premier (44) et second (46) câbles de commande, lesdites pistes (30,32) ayant des profils pour assurer un positionnement avec une tolérance plus ou moins suffisante pour exagérer le mouvement et revenir précis, des câbles correspondant aux couples plateau/pignon des développements successifs choisis, ainsi que des moyens d'indexation pour chacun de ces développements.

- L'invention concerne également le procédé de sélection des développements.



EP 0 727 348 A1

### Description

La présente invention a pour objet un procédé de sélection de développements et un dispositif de sélection de développements pour des véhicules comprenant un premier arbre menant équipé d'au moins deux plateaux et un second arbre mené équipé d'au moins deux pignons notamment des vélos.

On va décrire une application du dispositif de variation de développements pour un vélo car cela permet des explications simples, mais il est d'ores et déjà indiqué que ce dispositif de sélection de développements présente un intérêt tout à fait particulier pour le vélo ainsi que cela est décrit ci-après mais qu'il peut être adapté à de nombreuses transmissions.

Dans le cas des vélos, le pédalier est équipé sur son arbre dit menant de plateaux ayant des diamètres extérieurs différents et donc des nombres de dents différents dans des rapports donnés en fonction des applications. Pour simplifier, on choisit un pédalier équipé de deux plateaux A et B, le plateau B ayant un nombre de dents supérieur à celui du plateau A, donc un diamètre supérieur. Le plateau A est intérieur, c'est-à-dire du côté du cadre et le plateau B est extérieur, c'est à dire le plus éloigné du cadre.

Pour chaque tour de pédalier, on peut ainsi augmenter le développement en passant du plateau A au plateau B.

On constate aussi que l'effort à fournir augmente car la différence de bras de levier, entre la distance de la pédale où s'exerce la force à la périphérie du plateau portant les dents, diminue.

La roue arrière motrice est solidaire, généralement avec interposition d'une roue libre, d'un arbre dit mené équipé de pignons sensiblement alignés avec les plateaux, ayant des diamètres différents et donc des nombres de dents différents, dans des rapports donnés en fonction des applications et surtout calculés en fonction des plateaux afin d'obtenir les résultats souhaités au niveau de l'entraînement de la roue.

En effet, plus le diamètre, et donc plus le nombre de dents diminue et plus le nombre de tours de roues est grand pour un même plateau. La distance parcourue par le vélo augmente quand le diamètre et le nombre de dents diminuent, ce qui est l'effet inverse des plateaux.

Par contre, l'effort à fournir est plus important avec un petit pignon car le bras de lever considéré de la périphérie du pignon à l'axe de rotation de la roue diminue.

Le plus grand développement, correspondant au plus grand plateau et au plus petit pignon, demande le plus grand effort, et le plus petit développement, correspondant au plus petit plateau et au plus grand pignon, demande l'effort le plus faible de la part de l'utilisateur.

On considère pour la suite des explications en préambule, que le second arbre dit mené est aussi équipé de deux pignons seulement 1 et 2, le pignon 1 ayant un diamètre et un nombre de dents supérieurs à ceux du pignon 2.

De façon connue, on dispose une chaîne unique entre les plateaux et les pignons, des moyens dérailleurs ayant permettant le déplacement de la chaîne de l'un à l'autre des plateaux et des moyens dérailleurs arrière permettant le déplacement de la chaîne de l'un à l'autre des pignons.

Avantageusement et conventionnellement, le plateau 1 de plus petit diamètre est intérieur et le pignon 1 de plus grand diamètre est également intérieur. Ceci a pour effet d'avoir une chaîne quasiment parallèle à la direction de traction pour le plus petit développement A/1 requérant le plus faible effort et pour le plus grand développement B/2 requérant le plus gros effort ainsi qu'expliqué ci-dessus.

Les deux développements intermédiaires A/2 et B/1 sont choisis tels que A/2 est inférieur à B/1.

Il faut également rappeler que, pour ces deux développements intermédiaires, il y a de plus une perte due au fait que la traction de la chaîne est désaxée.

La plupart des systèmes de l'art antérieur proposent des moyens dérailleurs avant, manoeuvrés par une commande de plateaux, et des moyens dérailleurs arrière, manoeuvrés par une commande de pignons, ces deux commandes étant indépendantes l'une de l'autre.

Les moyens dérailleurs connus ont la même conception (parallélogramme déformable), à savoir pour l'avant un guide-chaîne formant une chape, mobile suivant un axe sensiblement parallèle à l'axe du pédalier, qui pousse la chaîne sur son brin tendu, provoquant un déraillement contrôlé, et pour l'arrière au moins une roulette mobile latéralement, qui pousse la chaîne sur son brin détendu.

Les commandes sont de différents types et de nombreux perfectionnements ont été apportés, notamment pour faciliter la manoeuvre de sélection.

Le dernier en date, dénommé "Grip Shift" dans le commerce, permet à l'aide d'une poignée rotative gauche et une poignée rotative droite de commander conventionnellement et individuellement les moyens dérailleurs des plateaux et des pignons, respectivement.

L'avantage pour l'utilisateur est de changer de "vitesse" par manoeuvre des poignées et donc de la chaîne entre les différents plateaux et pignons sans trop lâcher le guidon, ce qui est un avantage précieux.

Néanmoins, ainsi que tous les utilisateurs ont pu le constater, la gymnastique d'esprit nécessaire pour "piloter" un vélo équipé de plusieurs plateaux et pignons est loin d'être évidente.

Il faut, d'une part, assimiler l'inversion des effets entre les plateaux et les pignons. Plus le diamètre du plateau augmente et plus la vitesse augmente pour une cadence identique de pédalage et, inversement, plus le diamètre du pignon augmente et plus la vitesse diminue, toujours pour une cadence identique de pédalage.

De plus, les commandes par leviers traditionnels ou par poignée tournante comme la commande "Grip Shift" sont des rotations et il faut encore faire la relation

entre les sens de rotation des mouvements de ces commandes et les effets obtenus.

Il faut ensuite penser que les pertes dues au désalignement de la chaîne deviennent vite sensibles, sans compter tous les désagréments subséquents que cela entraîne, notamment les bruits, les vibrations, les déraillements intempestifs.

Ces effets sont, bien sûr, encore plus sensibles pour l'utilisateur qui pratique épisodiquement. Néanmoins, on constate que les "compétiteurs" sont également très perturbés. Les vélos utilisés sont très sophistiqués et peuvent comprendre, par exemple en Vélo Tout-Terrain, jusqu'à trois plateaux et huit pignons, soit 24 combinaisons. Le "compétiteur" est alors soumis pendant une épreuve à une gymnastique intellectuelle inutile visant à sélectionner le bon couple plateau/pignon et le meilleur alignement de chaîne au lieu de se préoccuper du seul parcours, des adversaires et de gérer sa course. De plus, la chaîne sera particulièrement longue et les moyens dérailleurs arrière, tendeur de chaîne, ont une chape particulièrement longue et vulnérable afin de pouvoir satisfaire aux variations importantes de longueur de chaîne libre.

Des problèmes de choix se posent surtout quand il convient de revenir rapidement à des solutions de couples pignon/plateau très différents, notamment lorsque le "compétiteur" arrive au pied d'un raidillon à la suite d'une portion roulante du parcours ou inversement après passage d'un sommet, lorsque le parcours présente une pente raide en descente.

Régulièrement, ces choix ne sont pas tout à fait adaptés et un mauvais changement demande une correction avec au moins un déraillement supplémentaire qui est une perte de temps, d'énergie, de concentration et ceci arrive même aux plus aguerris.

Quand on sait qu'en course automobile, un maximum de six vitesses est prévu et que de nombreuses aides à la conduite viennent faciliter les différents mouvements pour permettre au pilote de se concentrer sur les trajectoires, les vitesses d'approche, les freinages, on comprend l'intérêt qu'il peut y avoir à simplifier l'approche communément appelée "changement de vitesses" qui est en fait un changement de plateaux et de pignons pour les vélos.

Une autre population spécifique est celle des enfants qui devraient aussi pouvoir bénéficier d'un agencement plus simple afin de pouvoir utiliser les bienfaits des moyens dérailleurs. Ceci pourrait avoir un effet de dopage des ventes et de l'utilisation du vélo chez les plus jeunes notamment.

Il faut assurément faire une analyse à la base des différents choix dans les systèmes à combinaisons multiples et sur les figures 1A, 1B, 1C, on a représenté trois tableaux dans lesquels sont indiqués les développements et les vitesses de déplacement obtenus pour une roue de 0,665 m de diamètre, à raison de 1 tour de pédales par seconde.

Un rapport de 1.000 donne une vitesse de 7,5 km/h.

Le tableau 1A correspond à un agencement de 3 plateaux et 6 pignons.

Le tableau 1B correspond à un agencement de 3 plateaux et 7 pignons.

Le tableau 1C correspond à un agencement de 3 plateaux et 8 pignons.

On remarque tout d'abord que des combinaisons donnent des développements et donc des vitesses identiques ou quasi-identiques par exemple :

Tableau 1A : A4/B2 ou A5/B3 ou A4/C1

Tableau 1B : A5/C2 ou A6/B4 ou A7/B5

Tableau 1C : A4/C1 ou B7/C5 ou B8/C6

Ceci montre bien qu'il y a des développements identiques ou presque pour un même matériel donc redondants.

L'intérêt pour l'utilisateur, de l'enfant au compétiteur, est de recourir aux seuls développements pertinents, en rejetant les développements trop similaires et ceux qui sont inutiles, voire parasites, tout en conservant le meilleur alignement de chaîne.

De façon encore plus judicieuse, il faut pouvoir, notamment pour un compétiteur, autoriser un choix multiple dans les petits développements, lorsque le parcours présente de nombreux accidents de terrain à forte déclivité, ou un choix multiple dans les grands développements si le parcours est roulant, ou encore avec une première série de choix dans les grands développements et une seconde série de choix dans les petits développements, sans intermédiaire, en cas de longues montées et longues descentes.

Aussi, parmi la vingtaine de combinaisons potentielles plateau/pignon, il faut retenir une dizaine de combinaisons avec des développements ayant une progressivité choisie pour couvrir l'ensemble des besoins de l'utilisateur, seuls ces développements respectant un bon alignement de chaîne.

L'invention propose donc un procédé de sélection de développements progressifs parmi un ensemble de développements donnés par un ensemble plateau/pignon ainsi qu'un dispositif de sélection de développements associés.

A cet effet, l'invention a pour objet un procédé de sélection des développements d'une transmission, notamment d'un vélo, comprenant un train de plateaux menants et un train de pignons menés, reliés par une chaîne, caractérisé en ce qu'on choisit un ensemble de couples plateau/pignon ayant des développements croissants ou décroissants parmi l'ensemble des combinaisons plateau/pignon possibles, en supprimant les redondances.

Préférentiellement, on choisit des développements régulièrement étagés entre le plus petit développement et le plus grand développement ou des développements groupés en fonction des déclivités, de l'utilisateur, du terrain.

Encore plus préférentiellement, dans un tableau à double entrées comprenant les pignons en ligne et les

plateaux en colonnes, ou inversement, on choisit une succession de couples par passage d'un développement au suivant ou au précédent par passage d'une case du tableau à la case adjacente en ligne, adjacente en colonne ou encore adjacente en diagonale.

En ce qui concerne le dispositif, on connaît une demande de brevet de l'art antérieur WO 91/15393 avec un dispositif qui a pour but de commander, simultanément, les moyens dérailleurs avant des plateaux et les moyens dérailleurs arrière des pignons, pour conserver le meilleur alignement possible de la chaîne entre les plateaux et les pignons.

Aussi, le dispositif prévoit de changer de plateau dès que la chaîne descend ou monte sur les pignons pour conserver un bon alignement.

Dans ce but, il est prévu une table fixée sur le cadre du vélo avec un premier axe de rotation immobile en translation et portant une butée sous forme d'un galet, libre en rotation. Un boîtier est monté coulissant sur la table.

Il est ensuite prévu, solidaires du boîtier :

- une came en appui sur le galet et entraînée en rotation par un ensemble de pignons en démultiplication, les mouvements étant commandés par des câbles de traction indépendants travaillant l'un dans un sens et l'autre dans le sens opposé,
- un cylindre d'enroulement/déroulement des deux câbles de commande des moyens dérailleurs avant et des moyens dérailleurs arrière.

La came a un profil tel que son rayon augmente tous les 90° d'une valeur constante. Des trous à la surface de la came reçoivent des billes pressées par des ressorts pour assurer un point dur à chaque rotation de 90°.

Le fonctionnement est ainsi fait que lors des rotations de la came, le boîtier s'éloigne ou se rapproche par glissement sur la table fixe, ce qui assure la traction ou le rapprochement des câbles, simultanément à l'enroulement plus ou moins important de ces câbles, si bien que par additions et soustractions combinées de ces déplacements, on peut piloter le déplacement des moyens dérailleurs avant et arrière suivant une combinaison préétablie, totalement figée.

On remarque en effet que la came doit faire un tour complet à chaque fois. Pour recommencer un nouveau cycle, par exemple dans le cas où la came a une division en quatre secteurs de 90°, il est possible de réaliser des combinaisons de :

- 1 à 4 pignons avec le premier plateau,
- obligatoirement 4 pignons avec le deuxième plateau,
- 1 à 4 pignons avec le troisième plateau.

En effet, il faut nécessairement faire effectuer une rotation de 360° à la came pour le plateau intermé-

diaire, ce qui limite le choix des combinaisons plateau/pignon.

Il n'y a donc pas une possibilité de choix de développements mais seulement une possibilité de maintien en permanence d'un bon alignement de la chaîne.

On constate aussi qu'un boîtier déplaçable sur une table fixé sur le cadre n'est pas adapté au domaine du vélo, encore moins au secteur du vélo Tout-Terrain, car on imagine aisément la boue, l'eau, les feuilles, et/ou la poussière venant entraver le bon fonctionnement d'un tel boîtier.

Il faut, de plus, deux câbles de commande du boîtier en plus des câbles de commande des moyens dérailleurs car il faut toujours exercer une traction pour manœuvrer le boîtier dans un sens comme dans l'autre car un élément de rappel de taille raisonnable serait insuffisant et, dans tous les cas, rendrait la commande encore plus dure à manier par l'utilisateur.

La dureté du dispositif tel que décrit se manifeste, de toute façon, au moment de la transition du plus petit diamètre de la came directement au plus grand diamètre. En effet, dans le premier sens de rotation, l'allongement du diamètre se fait progressivement par augmentation d'une valeur constante mais dans le sens inverse, il y a un point très dur de passage, de 3 valeurs

On note également la fragilité des pignons, des axes et les frottements nombreux. A ce sujet, il est noté que le dispositif ne peut fonctionner qu'avec des organes d'ajustement, non décrits, mais qui rendraient le dispositif encore plus délicat tant pour la résistance mécanique que pour les réglages et l'entretien.

La fiabilité est nécessairement réduite par le nombre important de pièces mobiles mises en oeuvre, ce qui grève aussi le coût de réalisation industrielle d'un tel dispositif.

Une variante de réalisation de ce dispositif propose de commander le boîtier mobile par une vis sans fin entraînant une came filetée intérieurement pour coopérer avec ladite vis et munie à sa surface extérieure de gorges de guidage des têtes de câbles de commande des moyens dérailleurs avant et arrière.

Cette variante permet de s'affranchir des câbles intermédiaires de commande avec un inconvénient important : il faut que l'utilisateur tourne la poignée de plus d'un tour jusqu'à trois tours, ce qui n'est pas envisageable dans la pratique.

Le problème d'effectuer au moins un tour complet au milieu du cycle subsiste, ce qui limite les choix de combinaisons.

Le dispositif interdit également tout shunt d'un ensemble de combinaisons pour revenir plus rapidement à une combinaison plateau/pignon donnée. L'utilisateur doit nécessairement passer par toutes les combinaisons des "vitesses" à la montée comme à la descente.

Dans tous les cas, il est impossible de modifier très rapidement les combinaisons préétablies, ce qui est d'ailleurs inutile dans ce dispositif de l'art antérieur puisque le seul but est d'éliminer les combinaisons au cours

de l'utilisation desquelles la chaîne n'est pas alignée, or pour un choix de plateaux et pignons préétabli, les bons alignements et les tolérances sont parfaitement connus.

On connaît aussi la demande WO 95/03208 qui décrit des moyens dérailleurs avant, modifiés.

En effet, le déraillage est toujours effectué par des moyens de rappel élastique dans le sens du plus grand pignon ou plateau vers le plus petit et par une manœuvre manuelle exécutée par l'utilisateur dans le sens inverse car l'effort requis est plus important.

Par ailleurs, on sait que les plateaux vont croissants en diamètre de l'intérieur vers l'extérieur et inversément pour les pignons en sorte que le plus petit développement et le plus grand développement aient le meilleur alignement de chaîne possible.

Dans cette demande WO 95/03208, les moyens de rappel élastique visent à déplacer la chape de commande du plus petit plateau vers le plus grand. Dans ce cas, les deux ressorts des moyens dérailleurs avant et arrière travaillent dans la même direction, de l'intérieur vers l'extérieur.

On remarque que le ressort de rappel doit être très puissant car il lui faut, notamment, sur le plateau de plus grand diamètre, amener la chaîne au-dessus des dents pour qu'elle se positionne ensuite sur les dents. Aussi, en plus des efforts pour presser la chaîne en translation latérale, c'est-à-dire sur le brin tendu, il faut l'amener à un diamètre supérieur au diamètre du plus grand plateau.

Ceci conduit à une manœuvre très difficile au niveau de l'organe de commande qui requiert un grand effort de la part de l'utilisateur.

Ce grand effort est constant tout au long de la chaîne cinématique et tous les autres organes doivent être dimensionnés en conséquence, came, ergot de guidage et levier notamment.

On remarque également que l'ergot solidaire du levier, qui vient en appui sur la came, est pressé par le câble et par l'effort de rappel des moyens de rappel des moyens dérailleurs, mais il n'y a aucune possibilité de tirer sur le câble et de pousser ainsi que cela va être proposé par la présente invention.

En outre, si les couples plateau/pignon sont pris en compte, on constate que l'alignement de chaîne, lui, n'est pas un paramètre respecté. On trouve ainsi, tableau II de la figure 8 de ce document WO 95/03208, une combinaison du plateau B avec le petit pignon, ce qui n'est pas souhaitable.

Le but du dispositif selon la présente invention, y compris les variantes, est de permettre la mise en œuvre du procédé, c'est à dire une sélection de développements, avec des moyens simples et fiables, qui assurent des passages aisés d'une combinaison à une autre, qui autorisent les variations brusques dans le sens de la diminution des développements avec des variations très progressives dans le sens de l'augmentation des développements, par exemple, tout ceci en optimisant les alignements de chaîne. Le présent dispositif autorise même la modification très rapide du choix des combinaisons en fonction du parcours par exemple.

Un autre but est de proposer un organe de manœuvre qui soit souple pour l'utilisateur sachant que les enfants, notamment, peuvent difficilement exercer des efforts importants tout en maintenant leur équilibre sans faire un écart. Il est également utile de prévoir une rotation limitée angulairement pour couvrir la plage des développements retenus.

Le dispositif doit rester simple avec un nombre très réduit de pièces, ce qui, outre le gage de fiabilité annoncé, conduit à des prix de revient intéressants pour l'industrie.

On s'apercevra, notamment après la description détaillée qui va suivre, que le dispositif peut être intégré en première monte mais qu'il trouve sa place sur tous les vélos équipés de moyens dérailleurs avant et arrière, ce qui permet de l'installer à posteriori sur les vélos existants.

L'invention a également pour objet un dispositif de sélection de développements pour la mise en œuvre du procédé selon l'invention, notamment pour un vélo comprenant un train de plateaux menants, un train de pignons menés, reliés par une chaîne, des moyens dérailleurs associés aux plateaux et des moyens dérailleurs associés aux pignons, un premier câble de commande des moyens dérailleurs associés aux plateaux et un second câble de commande des moyens dérailleurs associés aux pignons, lesdits moyens dérailleurs évoluant entre deux positions extrêmes et comprenant des moyens de rappel élastique de l'une des positions extrêmes vers l'autre, caractérisé en ce qu'il comprend une poignée de commande rotative unique avec une partie fixe formant cocotte en vue d'une liaison avec le vélo, équipée d'un bâillet solidarisé à la poignée et comprenant deux pistes prévues pour recevoir des ergots fixés aux extrémités des premier et second câbles de commande, lesdites pistes ayant des profils pour assurer un positionnement des câbles correspondant aux couples plateau/pignon des développements successifs choisis, ainsi que des moyens d'indexation pour chacun de ces développements.

Selon un mode de réalisation de l'invention, le bâillet est cylindrique en cloche et les pistes sont en creux, disposées à l'intérieur et à l'extérieur de ladite cloche, et chaque ergot est un galet roulant dans la piste correspondante, solidaire d'un curseur guidé en translation, fixé à l'extrémité du câble de commande correspondant.

Plus particulièrement, le bâillet comprend un disque avec des bossages, et les ergots sont des galets, situés sur des doigts, prévus pour rouler sur lesdits bossages, les doigts permettant la conversion du mouvement rotatif en un mouvement sensiblement linéaire.

Le dispositif selon l'invention comprend des moyens de compensation des efforts des moyens de rappel élastique des moyens dérailleurs associés aux plateaux et aux pignons.

Ces moyens de compensation comprennent, pour chaque câble de commande, un ressort, coaxial audit câble de commande et pré-comprimé, interposé entre une butée fixe de la poignée de commande et l'ergot correspondant.

Les ressorts sont du type hélicoïdal de grande longueur, de petit diamètre et de faible raideur, en sorte de fournir un effort de compensation suffisant pour un encombrement minimal.

Le dispositif selon l'invention comprend des moyens à cliquet à double sens, interposés entre la poignée de commande rotative et le bariillet, chaque cliquet comprenant un ergot articulé par rapport à un prolongement en cloche de la poignée de commande, rappelé en saillie par un ressort, ledit ergot étant prévu pour coopérer avec des crans ménagés dans le bariillet.

Selon le dispositif de la présente invention, la partie fixe de la poignée de commande, formant cocotte comprend des moyens pour autoriser le retrait d'un premier bariillet et la mise en place d'un second bariillet portant des pistes différentes.

Selon une variante, chaque piste est segmentée, avec des moyens de réglage de la mise en saillie de chaque segment, en sorte de réaliser une piste avec un profil donné, ajustable.

Les procédé et dispositif selon l'invention sont maintenant détaillés dans la description qui sa suivre, ainsi que les variantes associées, ces modes de réalisation n'ayant aucun caractère limitatif et toutes les variantes recourant à des équivalents techniques étant comprises dans la présente demande. La description est faite en regard des dessins qui vont suivre sur lesquels :

- Les figures 1A, 1B et 1C sont les tableaux des développements et des vitesses de déplacement obtenus pour 18, 21 et 24 combinaisons,
- Les figures 2A, 2B et 2C représentent les choix retenus,
- Les figures 2A', 2B' et 2C' représentent des choix comparatifs,
- Les figures 3A, 3B et 3C représentent les positions de la chaîne, dans le cas des figures 2A, 2B et 2C,
- La figure 4 représente une vue de dessus d'une poignée selon l'invention avec le dispositif intégré dans une poignée de vélo,
- La figure 5 représente une vue en coupe longitudinale de la poignée de la figure 4,
- La figure 6 représente une vue en coupe suivant la ligne 6-6 de la figure 4,
- La figure 7 représente une vue en coupe suivant la ligne 7-7 de la figure 5,
- La figure 8 représente une vue du bariillet isolé,
- La figure 9 représente une vue développée des pistes du bariillet,
- La figure 10 représente une vue des lumières de sélection,
- La figure 11 représente une vue isolée en coupe d'une lumière,

- La figure 12 représente une courbe 4-3-4 avec un shunt au retour à l'aide d'un aiguillage,
- Les figures 13A, 13B et 13C représentent un tel aiguillage et son fonctionnement,
- La figure 14 représente une vue schématique avec un lever inverseur,
- La figure 15 représente une variante avec une came modulaire,
- La figure 16 représente un perfectionnement très important de l'invention qui vient d'être décrite, surtout pour le confort de l'utilisateur,
- La figure 17 montre une représentation schématique du fonctionnement de ce perfectionnement, et
- Les figures 18A et 18B montrent un montage à cliquets pour limiter la course angulaire, la figure 18B montrant plus particulièrement le bariillet.

Sur la figure 1A, on a calculé les développements obtenus avec une roue de 0,665 m de diamètre lorsque l'utilisateur pédale au rythme de 1 tour de pédailler par seconde.

Le pignon 1 comprend 30 dents.

Le pignon 2 comprend 24 dents et ainsi de suite.

Les plateaux A, B, C comprennent 28, 38 et 48 dents.

Le plus petit développement A1 correspond à une vitesse de 7 km/h, c'est le meilleur rapport de démultiplication et il est retenu pour la première combinaison de la sélection selon le procédé.

Le deuxième combinaison, sans changement de plateau, est A2 puis la troisième combinaison est A3.

On peut ensuite choisir A4 ou B2 qui ont 0,5 km/h de différence.

Dans le mode de réalisation représenté, on a retenu B2 d'où un changement de plateau et une remontée d'un pignon pour obtenir la quatrième combinaison retenue B2.

Les cinquième, sixième et septième combinaisons retenues sont B3, B4 et B5 afin de ne pas changer de plateau, ce qui, pour des rapports sensiblement équivalents à C2, C3, C4, permet de travailler avec un meilleur alignement de chaîne.

La huitième combinaison, après un changement de plateau et de pignon, est C4, les neuvième et dixième combinaisons étant C5 et C6.

Ces combinaisons sont représentées sur la figure 2A tandis que les différentes positions de la chaîne sont visibles sur la figure 3A.

On aurait aussi pu passer directement de B4 à C4 puis C5 et C6, c'est-à-dire un simple changement de plateau de B à C sans changement de pignon, obtenant 9 combinaisons au lieu de 10, le pas de progression dans les grands développements étant plus important.

Sur un parcours un peu plus accidenté, les montées sont plus raides et il faut de petits développements tandis que les descentes, généralement plus pentues également, requièrent de grands développements pour pouvoir pédaler même en descente et rester en prise. Dans ce cas, on choisit la configuration de la figure 2B,

le train de pignons comprenant généralement un pignon supplémentaire de 34 dents.

Sur le tableau 1B, on retrouve les différents développements de combinaisons conduisant à un 4-3-4.

On aurait pu, à partir du même train de plateaux et pignons, réaliser la combinaison A1, A2, A3 ; B2, B3, B4, B5, B6 ; C5, C6, C7, ce qui conduit à un 3-5-3.

Sur un parcours encore plus accidenté, le train de pignons est complété par un petit pignon de 12 dents et on obtient, Figure 2C, un 4-4-4 d'une très grande progressivité avec un alignement judicieux respecté.

On remarque que le procédé selon l'invention ne comprend que des combinaisons de développements croissants ou décroissants suivant le sens dans lequel on le considère.

Il y a donc, dans un sens, une "accélération" et, dans le sens inverse, une "décélération".

On peut parler d'une sélection de développements optimisée en rendement et non plus d'un "changement de vitesses" comme sont couramment dénommés les sauts de plateaux et de pignons.

L'utilisateur est débarrassé de la réflexion sur la combinaison plateau/pignon et sur les redondances couramment obtenues par des combinaisons inutiles et de la surveillance du bon alignement de la chaîne.

Le choix des développements peut être standardisé comme on le constate sur les figures 2A', 2B' et 2C'. Ces figures montrent que l'on peut obtenir, en fonction de l'équipement des vélos des sélections identiques mais en nombre d'autant plus important que le vélo est équipé de pignons.

Ainsi pour la sélection 2B', on a ajouté une combinaison dans les petits développements afin d'utiliser le pignon supplémentaire de 34 dents.

Pour la sélection 2C', on a ajouté une combinaison dans les grands développements, en plus de celle de 2B' dans les petits développements, afin d'utiliser le pignon supplémentaire de 12 dents.

Le procédé selon l'invention consiste à établir une sélection de combinaisons de développements progressifs grâce à des moyens de variation de développements selon la sélection choisie.

On remarque sur la figure 12, qui sera réutilisée par la suite, qu'il est possible de tracer la courbe de chaque sélection, à partir de laquelle on déduit la pente de progressivité des développements ou des vitesses correspondantes, tant à la montée qu'à la descente.

Si le procédé ainsi décrit paraît tout à fait judicieux pour les nombreuses raisons explicitées ci-avant, il faut encore pouvoir le mettre en oeuvre de façon simple et fiable ; c'est l'objet du dispositif qui va maintenant être décrit ainsi que des variantes prévues.

Sur la figure 4, on a représenté un cintre tubulaire 10 formant guidon, sur lequel est montée une cocotte 12 dans laquelle est intégrée une tringlerie 14, un bariquet 16 cylindrique prévu pour coopérer avec la tringlerie, et une poignée de manœuvre 18 solidaire du bariquet, ladite poignée faisant salle à l'extérieur de la

cocotte et tournant de façon coaxiale au cintre, autour de l'axe 19.

La cocotte comprend une chambre 20 sensiblement cylindrique, fixée sur le cintre par une double patte fendue 22, ainsi que représentée sur les figures 5 et 7, une vis 24 assurant le serrage.

Un joint 26, de type torique, assure l'étanchéité amont entre le cintre 10 et la chambre 20. La chambre 20 se prolonge vers l'amont, côté tringlerie par une chambre de tringlerie 28.

Dans la chambre 20, le bariquet 16 est reçu à rotation. Ce bariquet 16, ainsi que représenté sur la figure 8, comprend deux pistes 30 et 32, l'une extérieure et l'autre intérieure, grâce à une forme en cloche dudit bariquet 16 cylindrique. Le bariquet 16 se prolonge par une poignée de manœuvre 18, plus particulièrement par un corps 34 à section intérieure ronde, et à section extérieure triangulaire, pour une meilleure préhension, ce corps étant recouvert d'un gainage 36 améliorant le confort, d'une part, et l'esthétique, d'autre part, voir coupe figure 6. Le diamètre intérieur du corps 34 est identique, au jeu de fonctionnement près, au diamètre extérieur du cintre 10.

La chambre 20 est obturée en aval par un couvercle 38, fixé par des vis 40, plus particulièrement trois vis réparties à 120°.

Un joint torique aval 42 assure l'étanchéité entre le trou central du couvercle et le corps de poignée 34.

La tringlerie 14 comprend un premier et un second câbles 44, 46 avec un gainage 48, 50, reliés à des moyens dérailleurs arrière d'un jeu de pignons et à des moyens dérailleurs avant d'un jeu de plateaux. Ces mécanismes ne sont pas représentés et peuvent prendre toute forme connue à ce jour ou à venir, puisque la tringlerie manœuvre de façon simultanée deux câbles indépendants avec gainage, sans organes de réglage et d'ajustement spécifique, autres que des butées de gainage 52 à contre-écrou de type connu.

Les câbles comprennent des têtes sorties 54 et 56 qui sont bloquées dans des curseurs 58 et 60, montés coulissants en translation rectiligne dans des glissières 62 et 64 ménagées à l'intérieur de la chambre de tringlerie 28. Ces curseurs sont équipés chacun d'un galet 66, 68 monté sur roulement, chaque roulement 66, 68 coopérant avec la piste correspondante 30, 32 du bariquet.

Le bariquet 16 comprend sur sa face avant des lumières borgnes de sélection 70, plus visibles sur la figure 8. Sur la figure 11, on a représenté en coupe les lumières mais avec un prépositionnement exagérant l'action menée pour favoriser un bon déraillement et un positionnement final précis, les deux billes en trait mixte montrant les positions libre et prépositionnée et la bille en trait plein montrant la position définitive.

Il est également monté dans la cocotte, plus particulièrement dans la chambre de tringlerie 28, un verrouillage à bille 72, comprenant une bille 74 et un ressort 76 de pression, en appui sur la bille. Cette bille est prévue pour coopérer avec les lumières 70 du

barellet, ainsi que cela est maintenant expliqué dans le passage qui va suivre.

Au préalable, on se reporte à la figure 9 sur laquelle on a représenté un mode de réalisation des deux pistes 30, 32 développées. La première piste 30 correspond aux pignons et la seconde piste 32 aux plateaux, dans le cas retenu.

On a représenté ainsi 12 combinaisons, sur les 24 combinaisons possibles avec 8 pignons et 3 plateaux.

On remarque le décalage angulaire des deux pistes afin de pouvoir les imbriquer l'une avec l'autre, ce qui réduit considérablement l'encombrement du barellet.

Les câbles sont ainsi initialement en bout de course, sur le plateau A, c'est-à-dire le plus petit, et sur le pignon 1, c'est-à-dire le plus grand. Une première rotation du barellet provoque le passage sur le pignon 2, la chaîne restant sur le plateau A, puis par rotation successive sur le pignon 3 et le pignon 4, ce qui correspond à A1, A2, A3, A4.

Ensuite, le plateau utilisé est le B, si bien que la chaîne déraille du plateau A à B car le câble 46 est tracté par le curseur 68 qui se déplace dans la piste 32, tandis que, simultanément, la piste 30 s'infléchit pour tendre le câble 44, ce qui ramène la chaîne sur le pignon 3 pour obtenir la cinquième combinaison, à savoir, B3.

Les rotations suivantes conduisent aux pignons 4, 5 et 6 pour obtenir les combinaisons B4, B5 et B6. Ce sont les sixième, septième et huitième combinaisons.

Une rotation complémentaire de la poignée et du barellet provoque le passage sur le plateau C avec un retour sur le pignon 5 en sorte d'obtenir la neuvième combinaison retenue, C5.

Ensuite, les rotations successives vont permettre les changements de pignons 6, 7 et 8, donnant les dernières combinaisons C6, C7 et C8, c'est-à-dire les dixième, onzième et douzième combinaisons sélectionnées suivant le procédé.

Il est également prévu deux butées visant à supprimer la première et la dernière position selon qu'il y a 10 ou 11 développements sélectionnés sur les 12 possibles pour éviter tout déraillement car l'éloignement vers l'extérieur des pignons extrêmes est plus important, dans le cas de 8 pignons notamment.

Toutes les positions sont indexées au moyen de la bille 74. Cette indexation permet même un déraillement tout à fait franc et performant car le prépositionnement, voir la figure 11, permet d'aller un peu plus loin, ce qui provoque un changement très rapide, suivi d'un léger retour en arrière et par le positionnement précis de la bille dans la cuvette, constitue une indexation idéale pour laquelle la chaîne est au meilleur alignement plateau/pignon pour la combinaison choisie.

Lorsque l'utilisateur souhaite diminuer le développement, il lui suffit de tourner la poignée en sens inverse autant de crans que nécessaire.

On a ainsi confirmation de la simplicité du fonctionnement et de l'utilisation, comme une poignée d'accélérateur de motocyclette.

On remarque aussi que, suivant les développements retenus, on peut modifier quasi-instantanément la sélection par changement de barellet.

A cette fin, les trois vis 40 sont retirées pour permettre d'ôter le couvercle 38. Le barellet 16, avec sa poignée 34, est ensuite retiré à son tour par translation sur le cintre. Il faut simplement prendre la précaution de mettre les curseurs 58 et 60 en correspondance avec des embrèvements représentés schématiquement en trait discontinu sur la figure 10, pour le passage des galets, et qui constituent les entrées des pistes.

La mise en place d'un nouveau barellet avec des pistes 30' et 32' correspondant à des combinaisons nouvelles de développements s'effectue par la succession inverse les opérations qui viennent d'être décrites.

Bien sûr, la fixation du couvercle peut être une fixation rapide plus adaptée encore à un tel changement, à la portée de l'homme de l'art, par exemple au moyen de clips ou par un pas de vis quart de tour venu de fabrication avec le couvercle, au lieu de vis indépendantes.

Des essais ont montré qu'une commande unique, telle que décrite, est peu encombrante, d'une grande souplesse de fonctionnement, d'une grande douceur à manœuvrer, d'une grande précision de maniement, d'une extrême simplicité conduisant systématiquement à un choix judicieux du développement adéquat.

Tout moyen d'aide au choix du développement, notamment une fenêtre 15 telle que représentée sur la cocotte 12 de la figure 4, est appréciable.

Il subsiste encore une caractéristique importante pour rendre le dispositif selon l'invention totalement complet. Cette caractéristique réside dans la possibilité de réaliser une descente, dans les développements, plus rapide que la montée ou inversement.

En effet, arrivant au pied d'un obstacle, franchissement d'un passage boueux, raidillon, sable par exemple, l'utilisateur peut apprécier un retour du développement 12 au développement 5 et ceci de la façon la plus rapide possible.

Aussi, la présente invention propose en complément un aiguillage représenté sur la figure 13A. Cet aiguillage comprend une lame 80 avec une double pente et une base formant triangle ainsi que deux ressorts 82 et 84. Le ressort 82 est interposé entre le barellet et l'une des pointes, travaillant à la traction et le ressort 84 est interposé sur la pente correspondant à cette pointe, travaillant à la compression en sorte de faire pivoter la lame autour de cette pointe.

Le fonctionnement est indiqué en regard des figures complémentaires 13B et 13C.

Le galet à billes 66, ou 68 du curseur se déplaçant en translation relative par roulement dudit galet par rapport au barellet suivant la flèche 86, prend appui sur la première pente de la lame 80 et roulant ensuite sur la seconde pente, il écarte la pointe aval, tendant simultanément le ressort 82. Le galet suit alors le profil donné de la piste qui comprend un élargissement au droit de l'aiguillage.

On est alors dans la position de la figure 13B.

Au retour, suivant la flèche 88, le ressort 82 ayant rappelé la pointe aval de la lame 80, le galet prend appui sur la base de la lame, ce qui shunte l'étape au droit de l'aiguillage, faisant "sauter" la chaîne d'un ou deux pignons, ou d'un plateau.

Le ressort 84 est légèrement comprimé au passage afin de ramener ensuite la lame 80 dans la position de la figure 13A.

On peut aussi indiquer une variante qui consiste à mettre le galet en appui sur un des côtés de la piste à la montée et sur le côté opposé de cette même piste à la descente, les deux côtés n'ayant pas un profil identique.

On remarque aussi que si l'on inverse la manœuvre de l'un des curseurs, comme dans la variante schématique de la figure 14, avec un levier, on peut encore gagner en encombrement car les pistes 30 et 32 vont en divergeant alors que là, elles pourront aller en convergante.

Sur la figure 15, on a représenté une variante avec une piste segmentée. En effet, dans ce cas, les galets viennent en appui sur des pistes qui comprennent des segments élémentaires, sous forme de vis, déplaçables en translation pour conformer la piste comprenant une membrane ou une succession de segments coulissants ajustables, au profil voulu. Une telle variante peut être plus particulièrement intéressante pour les "compétiteurs".

Selon l'invention, il est aussi prévu un perfectionnement très important pour l'utilisateur. En effet, les moyens dérailleurs, ainsi que cela a été expliqué plus avant dans le texte, comprennent généralement une chape avec un ressort de rappel. Cet ensemble est schématiquement représenté sur la figure 17, la chape est référencée 90, le bras mobile 92, le carter 94, le ressort 96 et les plateaux ou pignons 98. Les autres références liées à l'invention ont les mêmes numéros que dans la description qui précède.

Dans le cas des moyens dérailleurs connus, l'utilisateur doit exercer, grâce à des leviers de démultiplication, des efforts importants pour comprimer le ressort 96, lorsqu'il souhaite déplacer la chape dans un sens, en sorte que l'énergie de rappel accumulée par le ressort assure le retour de la chape dès que l'utilisateur relâche une certaine longueur de câble par manœuvre inverse du lever concerné.

Dans le cas de la présente invention, en se reportant à la figure 16 qui montre un mode de réalisation très peu différent du précédent du point de vue du bâillet, on comprend que les curseurs 58 et 60 solidaire des câbles exerce des efforts importants sur les galets 66 et 68, efforts qui peuvent rendre les mouvements de rotation difficiles à exécuter ou pour le moins qui n'apporte pas la souplesse et la douceur de manœuvre qui seraient souhaitables pour un utilisateur.

Comme les mouvements du bâillet sont indexés, le perfectionnement important pour le confort de l'utilisateur consiste à disposer pour chacun des câbles un ressort de compensation 100, 102 de petit diamètre, de grande longueur avec une pré-compression importante

et d'une faible épaisseur, en sorte que les spires sont jointives lorsque le ressort est comprimé au maximum et quasi jointives lorsque le ressort est un peu détendu, compte tenu de la faible course des curseurs.

On note aussi que la force totale de chacun des ressorts doit être sensiblement identique à celle des moyens de rappel des moyens dérailleurs correspondants, pour provoquer un équilibre.

Ainsi que cela est montré sur cette figure 16, chaque ressort est disposé dans un logement 104, 106 dans le prolongement de la cocotte 12 et venu de fabrication avec elle.

On retrouve de façon simplifiée le montage qui fait bien apprécier l'intérêt du ressort de compensation 100, 102 sur la figure 17.

Lorsque l'utilisateur manœuvre la poignée dans un sens, entraînant le curseur dans un sens, et qu'il exerce un effort pour comprimer le ressort 96 de rappel des moyens dérailleurs correspondants, la pré-compression du ressort de compensation 100 ou 102 correspondant est relâchée, ce qui diminue d'autant l'effort à exercer par l'utilisateur. Une butée à bille 107 permet aussi le réglage de la dureté de la poignée si la manœuvre s'avérait trop souple tout en assurant un effet d'indexation lorsqu'il est prévu des logements pour recevoir cette bille.

A l'inverse, lorsque l'utilisateur manœuvre la poignée dans l'autre sens, entraînant de façon relative le curseur dans l'autre sens, et qu'il exerce un effort pour comprimer le ressort de compensation 100 ou 102 correspondant, l'énergie emmagasinée dans le ressort 96 de rappel des moyens dérailleurs correspondants est opposée et cette force vient en déduction de l'effort à fournir par l'utilisateur.

Cet agencement conduit à la réalisation d'un mécanisme d'une très grande douceur, sans poser de problème de guidage et de précision car il faut rappeler que les galets sont guidés dans des rampes, les bords de ces rampes ayant des dimensions précises par rapport aux dimensions des galets, ce qui limite les jeux aux seuls jeux nécessaires.

De plus, les efforts à exercer étant ainsi compensés, cela offre des perspectives intéressantes pour améliorer encore l'agencement du dispositif selon l'invention.

En effet, les pentes des pistes vis à vis des galets peuvent être plus importantes sans que cela ne vienne perturber la manœuvre de la poignée par l'utilisateur. Il est donc possible de réduire la longueur des pistes et par cela même, de diminuer la course angulaire de la poignée. Les écarts peuvent être tout à fait régulièrement répartis angulairement, ce qui simplifie encore l'agencement selon l'invention.

Sur les figures 18A et 18B, on a également représenté schématiquement un perfectionnement très important avec un montage à cliquets pouvant s'adapter à toutes les variantes indiquées précédemment.

Il convient de laisser libre en rotation le bâillet 16 qui n'est plus solidaire de la poignée 18.

Le barijet est muni de crans 181 sur une zone annulaire de sa surface intérieure.

Par contre, la poignée 18 se prolonge à l'intérieur du barijet par une cloche 180, coaxiale au barijet 16, à l'intérieur.

Cette cloche comprend deux logements 182, 184 dans chacun desquels est disposé un cliquet 186, 188.

Ces cliquets comprennent chacun un ergot 190, 192 articulé dans le logement qui le porte et un ressort de rappel 194, 196 qui met cet ergot en saillie de façon qu'il puisse coopérer avec les crans ménagés dans le barijet.

Les ergots sont, bien entendu, disposés en sorte que l'un accroche les crans dans un sens de rotation de la poignée tandis que l'autre s'efface et inversement. Ceci est obtenu par une piste 183 qui forme butée, autorisant un déplacement contrôlé angulairement, ce qui permet de limiter le débattement à un cran ou à plusieurs crans dans le sens de la montée ou de la descente des développements.

C'est ainsi que le débattement angulaire du poignet de l'homme est plus grand pour descendre les développements que pour les monter. Aussi peut-on prévoir de ramener la poignée en position neutre, c'est-à-dire telle que représentée figure 18A, tous les crans à la montée et de ramener la poignée en position neutre, tous les un, deux, trois ou quatre crans successifs à la descente.

Ceci permet de faire tourner le barijet dans un sens ou dans l'autre suivant les besoins.

Ainsi les avantages de ce perfectionnement sont nombreux puisque l'utilisateur peut se déplacer d'un ou de plusieurs développements tant à la montée qu'à la descente.

De plus, conjugué avec le perfectionnement précédent de compensation qui diminue la course, on comprend que le confort pour l'utilisateur est optimum.

On remarque encore que les crans, en position neutre, reçoivent les cliquets en leur milieu, la butée à bille 107 les positionnant ainsi. Ceci présente un intérêt car les cliquets n'engagent les crans que lorsque la butée à bille 107 est débloquée, ce qui évite à l'utilisateur de faire deux efforts simultanés. Ces efforts sont successifs, ce qui contribue encore à la douceur de manœuvre.

Les avantages générés par les procédé et dispositif selon l'invention peuvent ainsi être récapitulés tant ils sont importants et différents de l'art antérieur concernant le vélo notamment, véhicule de déplacement connu depuis si longtemps :

- Suppression du souci de sélection de pignons et plateaux avec uniquement un choix de développement croissant ou décroissant en fonction des besoins et des capacités de l'utilisateur à l'instar d'une poignée de gaz d'un véhicule à moteur type deux roues, tout en conservant un bon alignement de chaîne ;
- Souplesse de manœuvre d'une poignée unique avec visualisation d'une information unique, avec

disposition pour droitier ou gaucher de cette poignée unique ;

- Fiabilité accrue par un nombre très limité de pièces qui peuvent être réalisées en alliage léger ou en matière plastique adaptée ;
- Possibilité de changement quasi-instantané du choix des développements par changement du barijet ;
- Adaptation sur les vélos notamment, en première monte mais aussi sur tout le parc existant, sans modification de ces vélos.
- Déraillement franc et précis grâce à une exagération du mouvement au-delà de la position correspondant au développement retenu et retour en position parfaite correspondant au meilleur alignement de chaîne pour le développement choisi.

#### Revendications

20. 1. Procédé de sélection des développements d'une transmission, notamment d'un vélo, avec alignement de chaîne adéquat, comprenant un train de plateaux menants et un train de pignons menés, reliés par une chaîne, caractérisé en ce qu'on choisit un ensemble de couples plateau/pignon ayant des développements croissants ou décroissants parmi l'ensemble des combinaisons plateau/pignon possibles, en supprimant les redondances.
30. 2. Procédé selon la revendication 1, caractérisé en ce qu'on choisit des développements répartis régulièrement sur les plateaux entre le plus petit développement et le plus grand développement.
35. 3. Procédé selon la revendication 1, caractérisé en ce qu'on choisit des développements groupés en fonction des déclivités, de l'utilisateur, du terrain.
40. 4. Procédé selon l'une quelconque des revendications précédentes, caractérisé en ce que dans un tableau à double entrées comprenant les pignons en ligne et les plateaux en colonnes, ou inversement, on choisit une succession de couples par passage d'un développement au suivant ou au précédent, par passage d'une case du tableau à la case adjacente en ligne, adjacente en colonne ou encore adjacente en diagonale.
45. 5. Dispositif de sélection de développements pour la mise en oeuvre du procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 4, notamment pour un vélo comprenant un train de plateaux menants, un train de pignons menés, reliés par une chaîne, des moyens dérailleurs associés aux plateaux et des moyens dérailleurs associés aux pignons, un premier câble de commande des moyens dérailleurs associés aux plateaux et un second câble de commande des moyens dérailleurs associés aux pignons, lesdits moyens dérailleurs évoluant entre

deux positions extrêmes et comprenant des moyens de rappel élastique de l'une des positions extrêmes vers l'autre, caractérisé en ce qu'il comprend une poignée (18) de commande rotative unique avec une partie fixe formant cocotte (12) en vue d'une liaison avec le vélo, équipée d'un barijet (16) solidarisé à la poignée (18) et comprenant deux pistes (30, 32) prévues pour recevoir des ergots fixés aux extrémités des premier (44) et second (46) câbles de commande, lesdites pistes (30,32) ayant des profils pour assurer un positionnement avec une tolérance plus ou moins suffisante pour exagérer le mouvement et revenir précis, des câbles correspondant aux couples plateau/pignon des développements successifs choisis, ainsi que des moyens d'indexation pour chacun de ces développements.

6. Dispositif selon la revendication 5, caractérisé en ce que le barijet (16) est cylindrique en cloche et les pistes (30,32) sont en creux, disposées à l'intérieur et à l'extérieur de ladite cloche, et chaque ergot est un galet (66,68) roulant dans la piste correspondante, solidaire d'un curseur guidé en translation, fixé à l'extrémité du câble de commande correspondant. 25

7. Dispositif selon la revendication 5, caractérisé en ce que le barijet (16) comprend un disque avec des bossages, et les ergots sont des galets, situés sur des doigts, prévus pour rouler sur lesdits bossages, les doigts permettant la conversion du mouvement rotatif en un mouvement sensiblement linéaire. 30

8. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 5 à 7, caractérisé en ce qu'il comprend des moyens de compensation (101,102) des efforts des moyens de rappel élastique (96) des moyens dérailleurs associés aux plateaux et aux pignons. 35

40

9. Dispositif selon la revendication 8, caractérisé en ce que les moyens de compensation comprennent, pour chaque câble de commande, un ressort (100,102), coaxial audit câble de commande et pré-comprimé, interposé entre une butée fixe de la poignée de commande et l'ergot correspondant. 45

10. Dispositif selon la revendication 9, caractérisé en ce que les ressorts sont du type hélicoïdal de grande longueur, de petit diamètre et de faible raideur, en sorte de fournir un effort de compensation suffisant pour un encombrement minimal. 50

55

11. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 5 à 10, caractérisé en ce qu'il comprend des moyens à cliquet à double sens, interposés entre la poignée de commande rotative et le barijet.

5. 12. Dispositif selon la revendication 11, caractérisé en ce que chaque cliquet comprend un ergot articulé par rapport à un prolongement en cloche de la poignée de commande, rappelé en saillie par un ressort, ledit ergot étant prévu pour coopérer avec des crans ménagés dans le barijet.

10. 13. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 5 à 12, caractérisé en ce que la partie fixe de la poignée de commande, formant cocotte (12) comprend des moyens (38) pour autoriser le retrait d'un premier barijet (16) et la mise en place d'un second barijet (16) portant des pistes (30',32') différentes.

15. 14. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 5 à 13, caractérisé en ce que la piste (30,32) est une piste segmentée avec des moyens de réglage de la mise en saillie de chaque segment en sorte de réaliser une piste avec un profil donné.

plateau		1=30d	2=24d	3=20d	4=17d	5=15d	6=13d
A=28d	0,933	1,167	1,400	1,647	1,887	2,154	
	7Km/h	8,8Km/h	10,5Km/h	12,4Km/h	14,0Km/h	16,2Km/h	
B=38d	1,287	1,583	1,900	2,235	2,533	2,923	
	9,5Km/h	11,9Km/h	14,3Km/h	16,8Km/h	19,0Km/h	21,9Km/h	
C=48d	1,600	2,000	2,400	2,824	3,200	3,692	
	12Km/h	15Km/h	18Km/h	21,2Km/h	24Km/h	27,7Km/h	

FIG. 1A

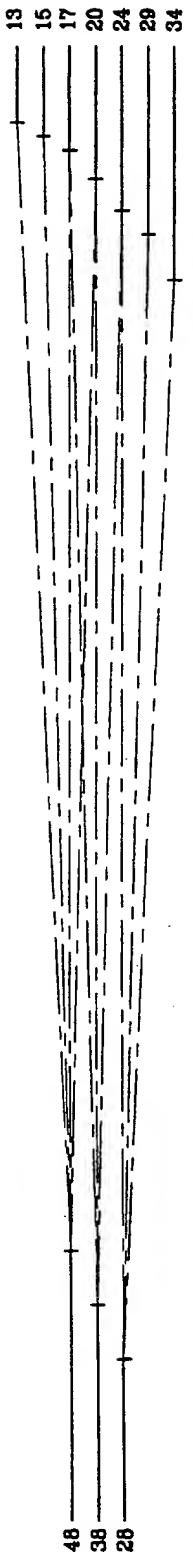
plateau		1=30d	2=24d	3=20d	4=17d	5=15d	6=13d
A=28d	1 0,933	2 1,167	3 1,400	1,647	1,887	2,154	
	7Km/h	8,8Km/h	10,5Km/h	12,4Km/h	14,0Km/h	16,2Km/h	
B=38d	1,287	4 1,583	5 1,900	6 2,236	7 2,533	2,923	
	9,5Km/h	11,9Km/h	14,3Km/h	16,8Km/h	19,0Km/h	21,9Km/h	
C=48d	1,600	2,000	2,400	2,824	3,200	3,692	
	12Km/h	15Km/h	18Km/h	21,2Km/h	24Km/h	27,7Km/h	

FIG. 2AFIG.3A

Pignon	1=34d	2=28d	3=24d	4=20d	5=17d	6=15d	7=13d
plateau							
A=28d	0,824 6,5Km/h	0,966 7,2Km/h	1,167 8,8Km/h	1,400 10,5Km/h	1,647 12,4Km/h	1,867 14,0Km/h	2,154 16,2Km/h
B=38d	1,118 8,4Km/h	1,310 9,8Km/h	1,583 11,9Km/h	1,900 14,3Km/h	2,235 16,8Km/h	2,533 19,0Km/h	2,923 21,9Km/h
C=48d	1,412 10,6Km/h	1,655 12,4Km/h	2,000 15Km/h	2,400 16Km/h	2,824 21,2Km/h	3,200 24Km/h	3,692 27,7Km/h

FIG. 1 B

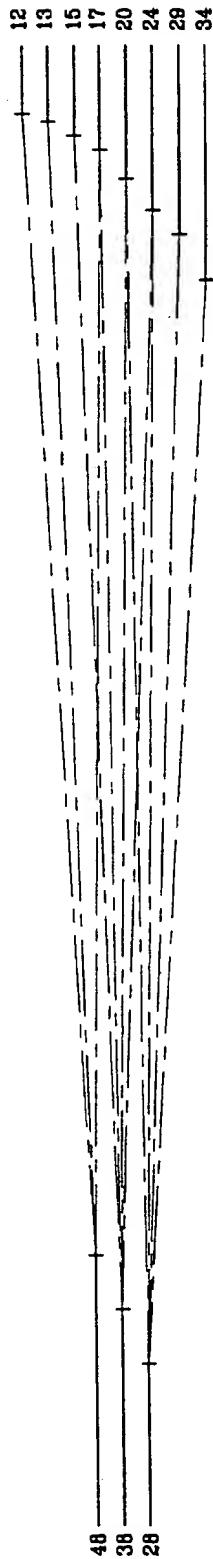
Pignon	1=34d	2=28d	3=24d	4=20d	5=17d	6=15d	7=13d
plateau							
A=28d	0,824 6,5Km/h	0,966 7,2Km/h	1,167 8,8Km/h	1,400 10,5Km/h	1,847 12,4Km/h	1,867 14,0Km/h	2,164 16,2Km/h
B=38d	1,118 8,4Km/h	1,310 9,8Km/h	1,583 11,9Km/h	1,900 14,3Km/h	2,236 16,8Km/h	2,533 19,0Km/h	2,923 21,9Km/h
C=48d	1,412 10,6Km/h	1,655 12,4Km/h	2,000 15Km/h	2,400 16Km/h	2,824 21,2Km/h	3,200 24Km/h	3,692 27,7Km/h

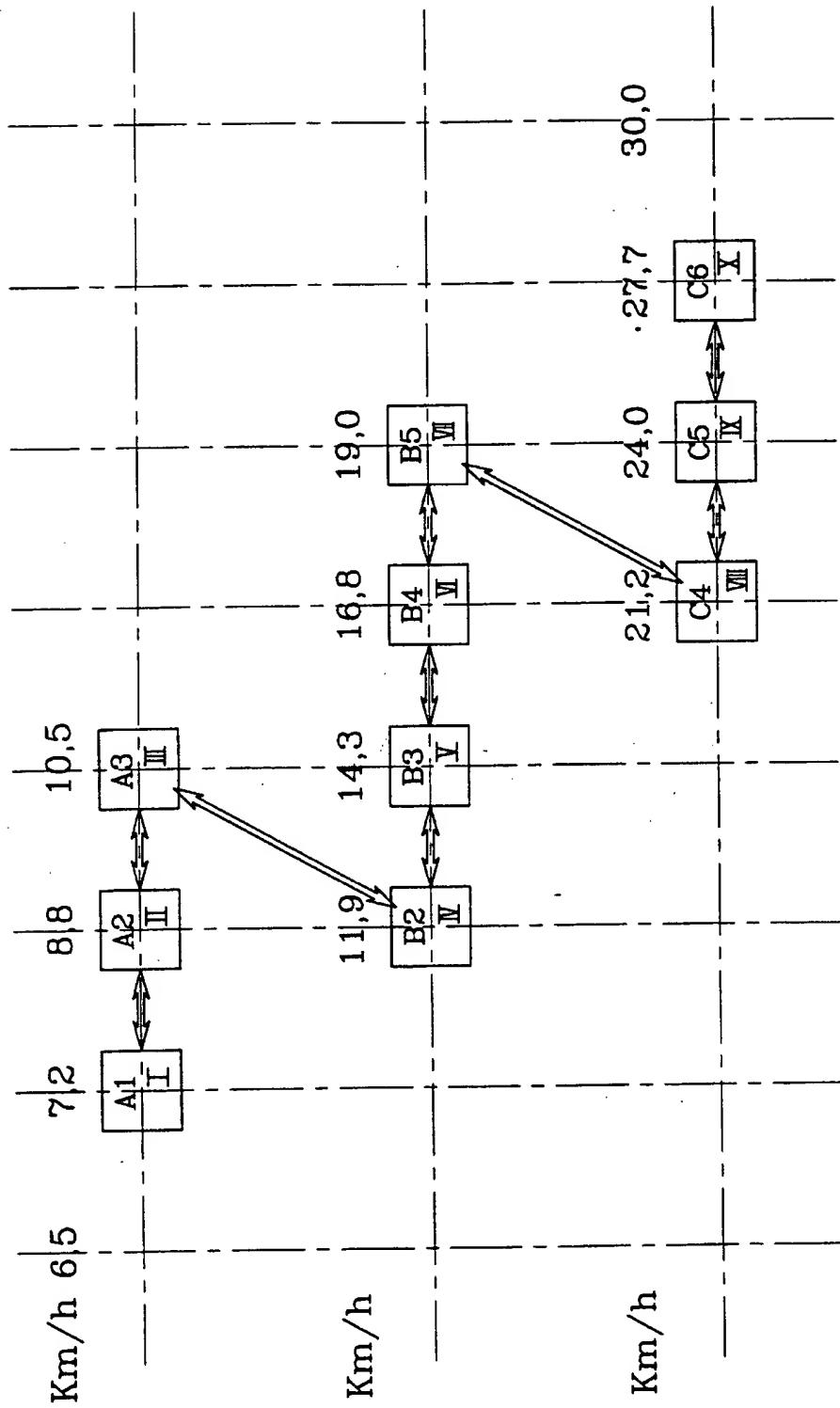
FIG. 2 BFIG. 3 B

plateau	1=34d	2=28d	3=24d	4=20d	5=17d	6=15d	7=13d	8=12d
A=28d	0,824 6,5Km/h	0,966 7,2Km/h	1,167 8,8Km/h	1,400 10,5Km/h	1,647 12,4Km/h	1,867 14,0Km/h	2,154 16,2Km/h	2,333 17,5Km/h
B=38d	1,118 8,4Km/h	1,310 9,8Km/h	1,583 11,9Km/h	1,900 14,3Km/h	2,235 16,8Km/h	2,533 19,0Km/h	2,923 21,9Km/h	3,167 23,8Km/h
C=48d	1,412 10,6Km/h	1,655 12,4Km/h	2,000 15Km/h	2,400 18Km/h	2,824 21,2Km/h	3,200 24Km/h	3,692 27,7Km/h	4,000 30,0Km/h

FIG. 1C

plateau	1=34d	2=29d	3=24d	4=20d	5=17d	6=15d	7=13d	8=12d
A=28d	0,824 6,5Km/h	0,966 7,2Km/h	1,167 8,8Km/h	1,400 10,5Km/h	1,647 12,4Km/h	1,867 14,0Km/h	2,154 16,2Km/h	2,333 17,5Km/h
B=38d	1,118 8,4Km/h	1,310 9,8Km/h	1,583 11,9Km/h	1,900 14,3Km/h	2,235 16,8Km/h	2,533 19,0Km/h	2,923 21,9Km/h	3,167 23,8Km/h
C=48d	1,412 10,6Km/h	1,655 12,4Km/h	2,000 15Km/h	2,400 18Km/h	2,824 21,2Km/h	3,200 24Km/h	3,692 27,7Km/h	4,000 30,0Km/h

FIG. 2CFIG. 3C

FIG.2A

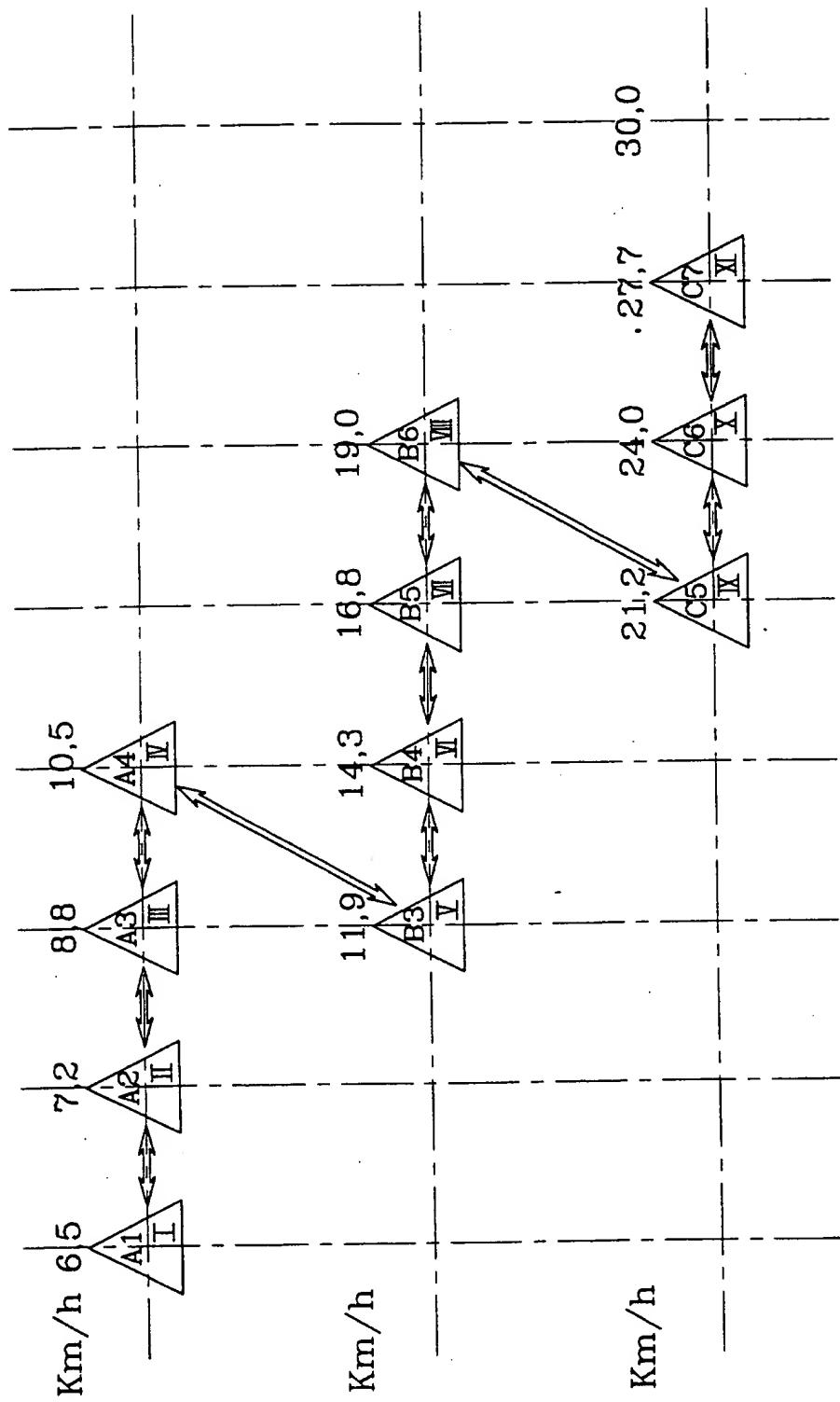


FIG.2B'

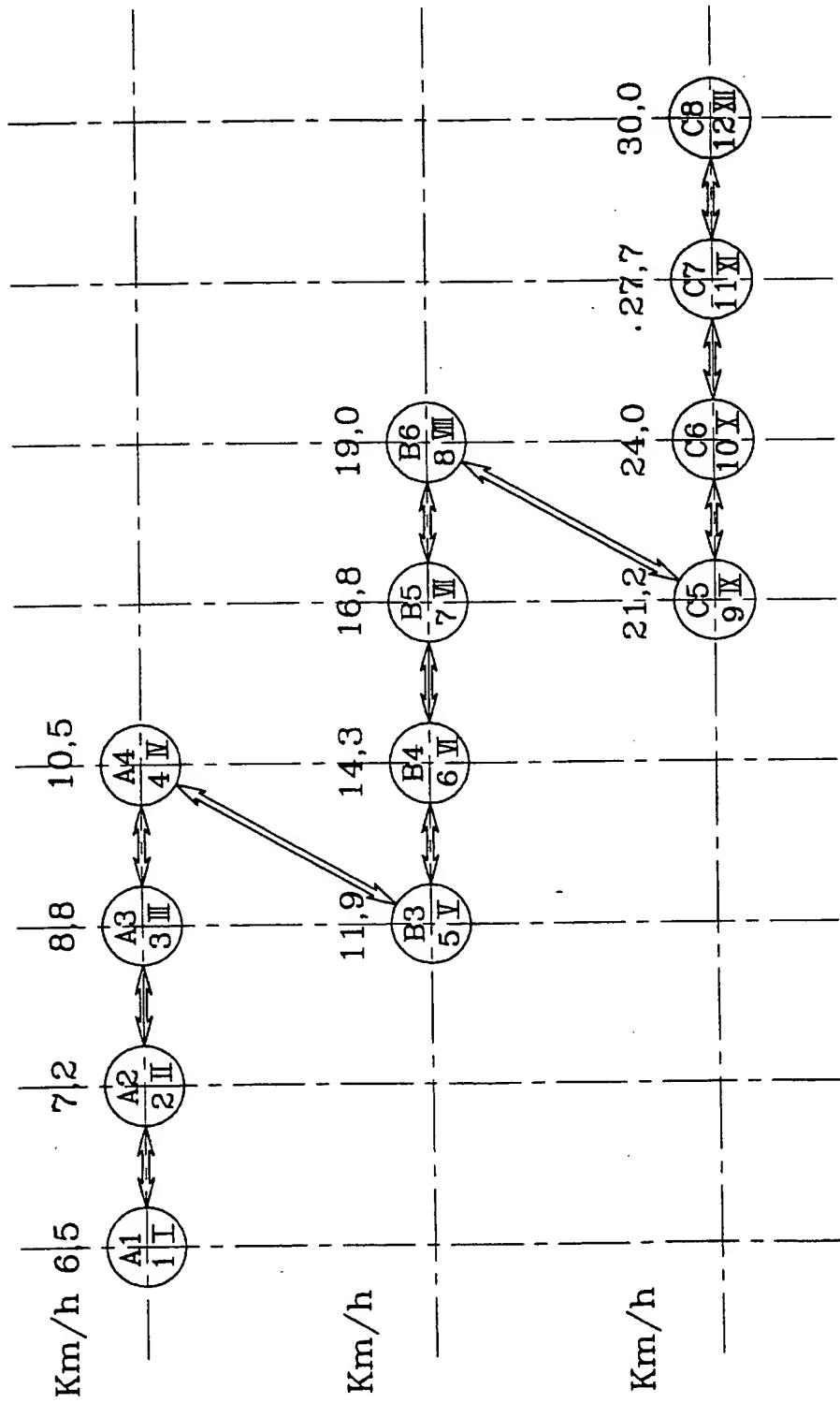


FIG.2C'

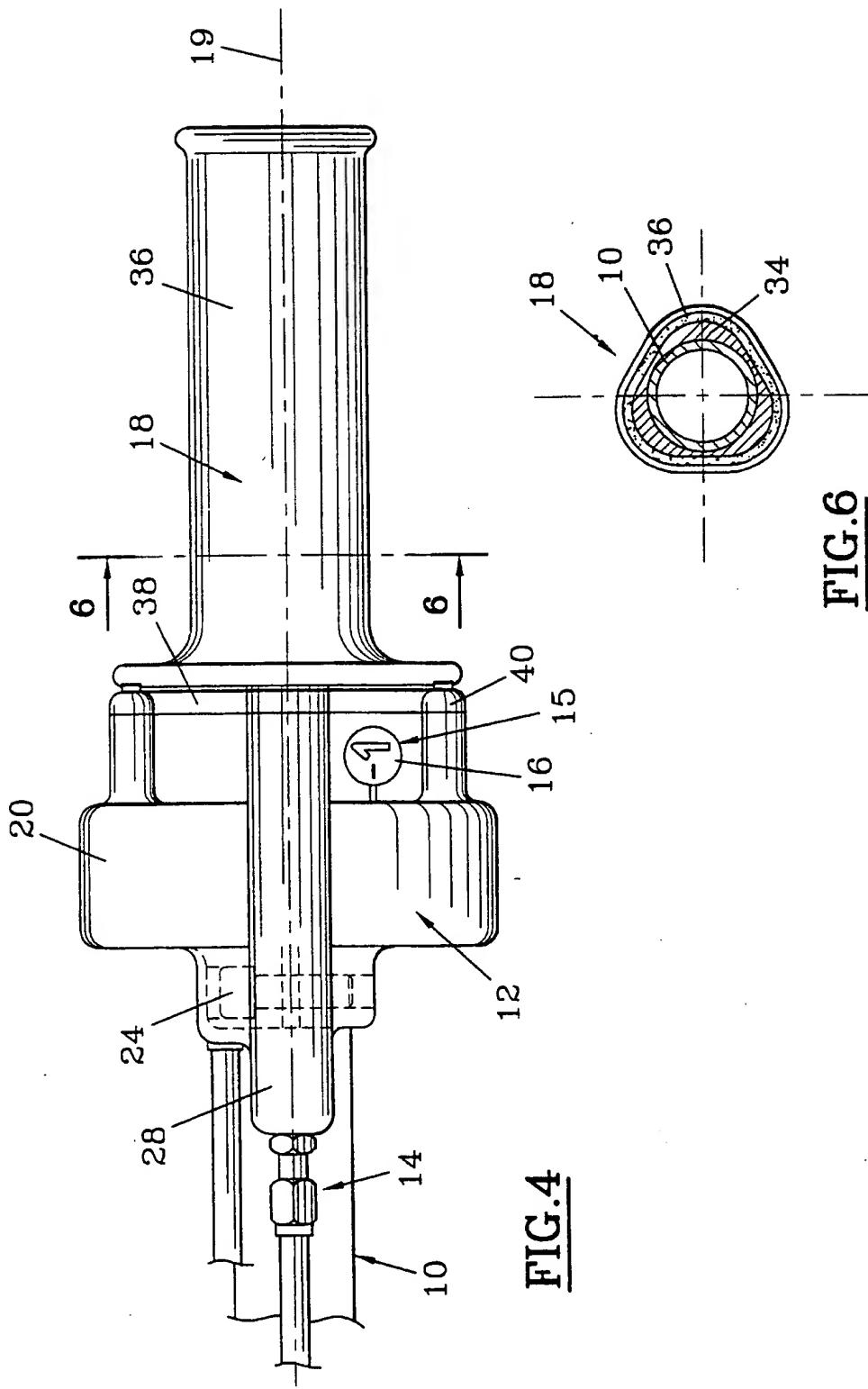
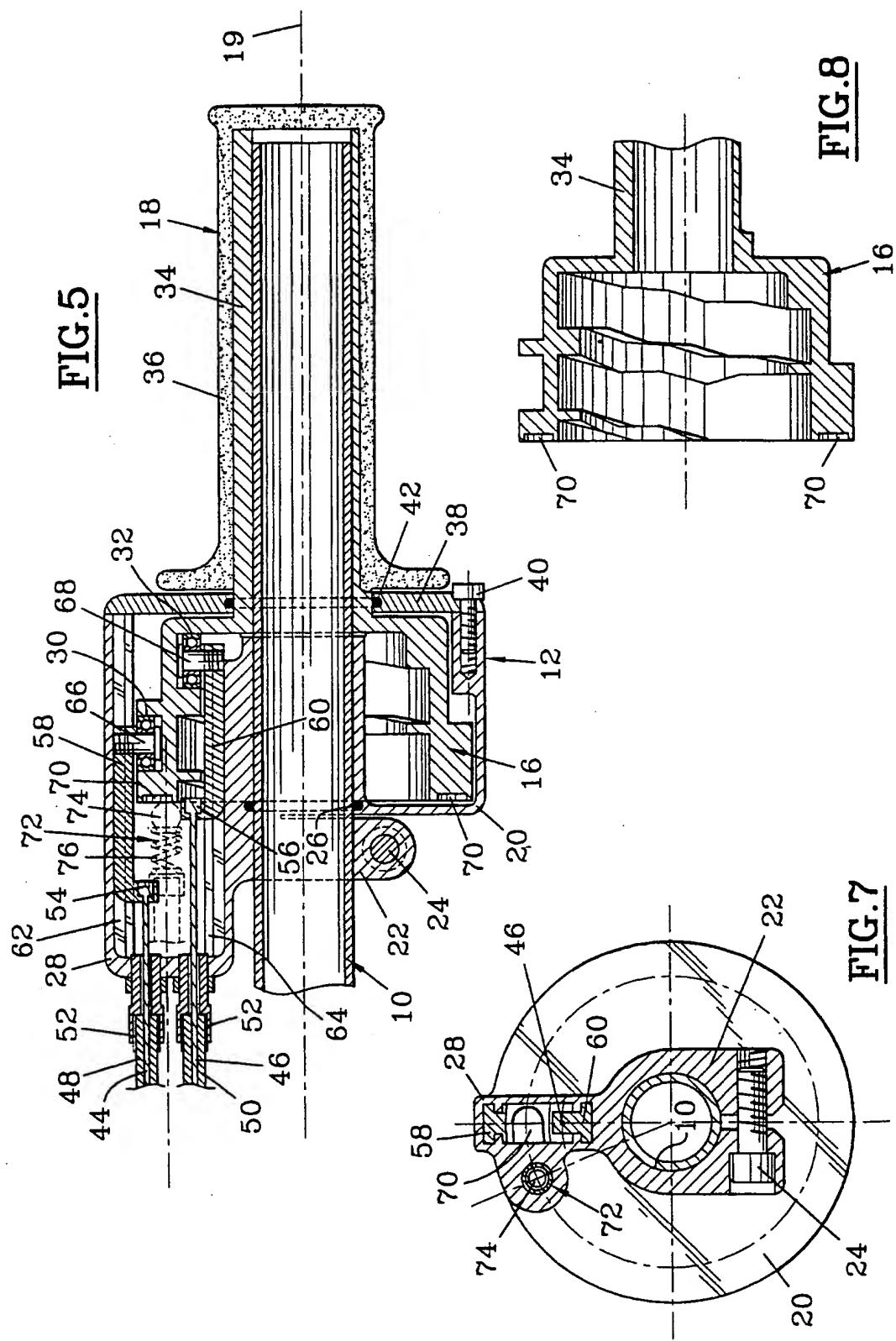


FIG.4

FIG.6



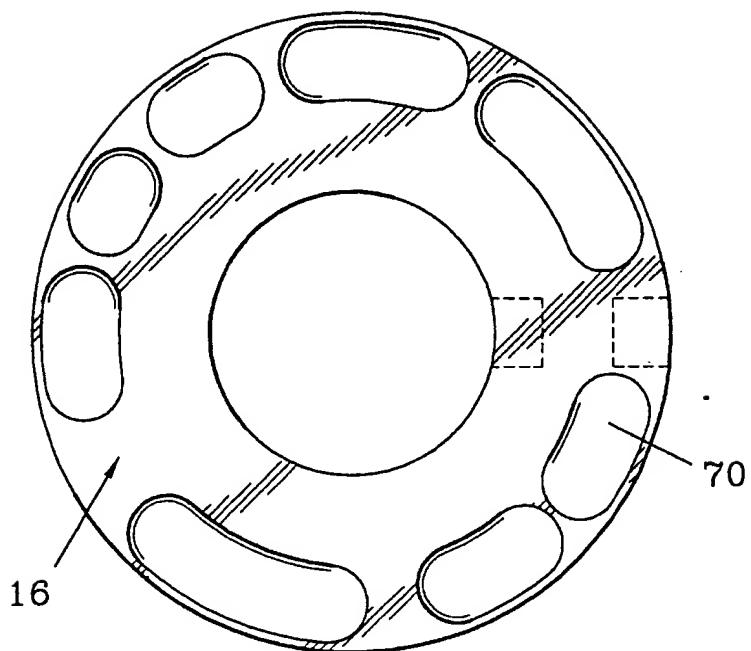


FIG.10

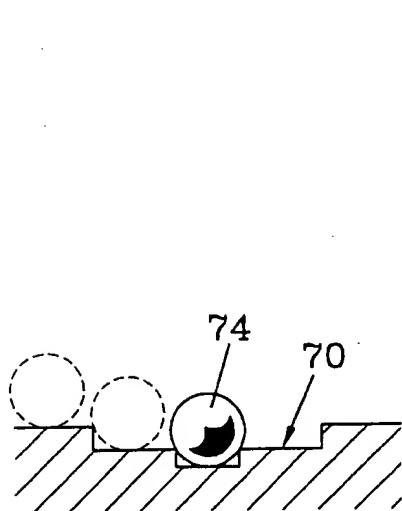


FIG.11

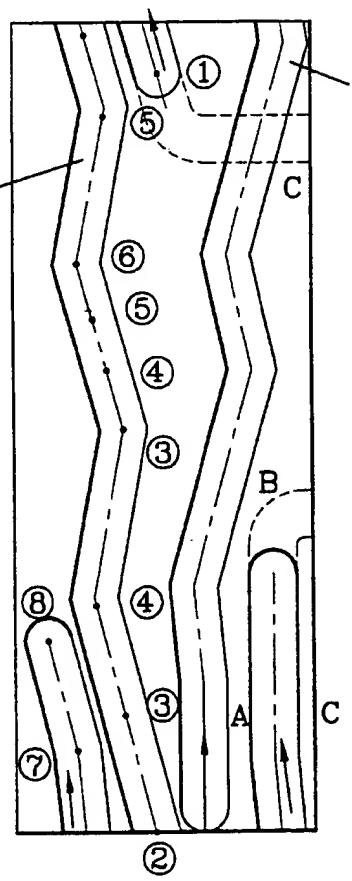
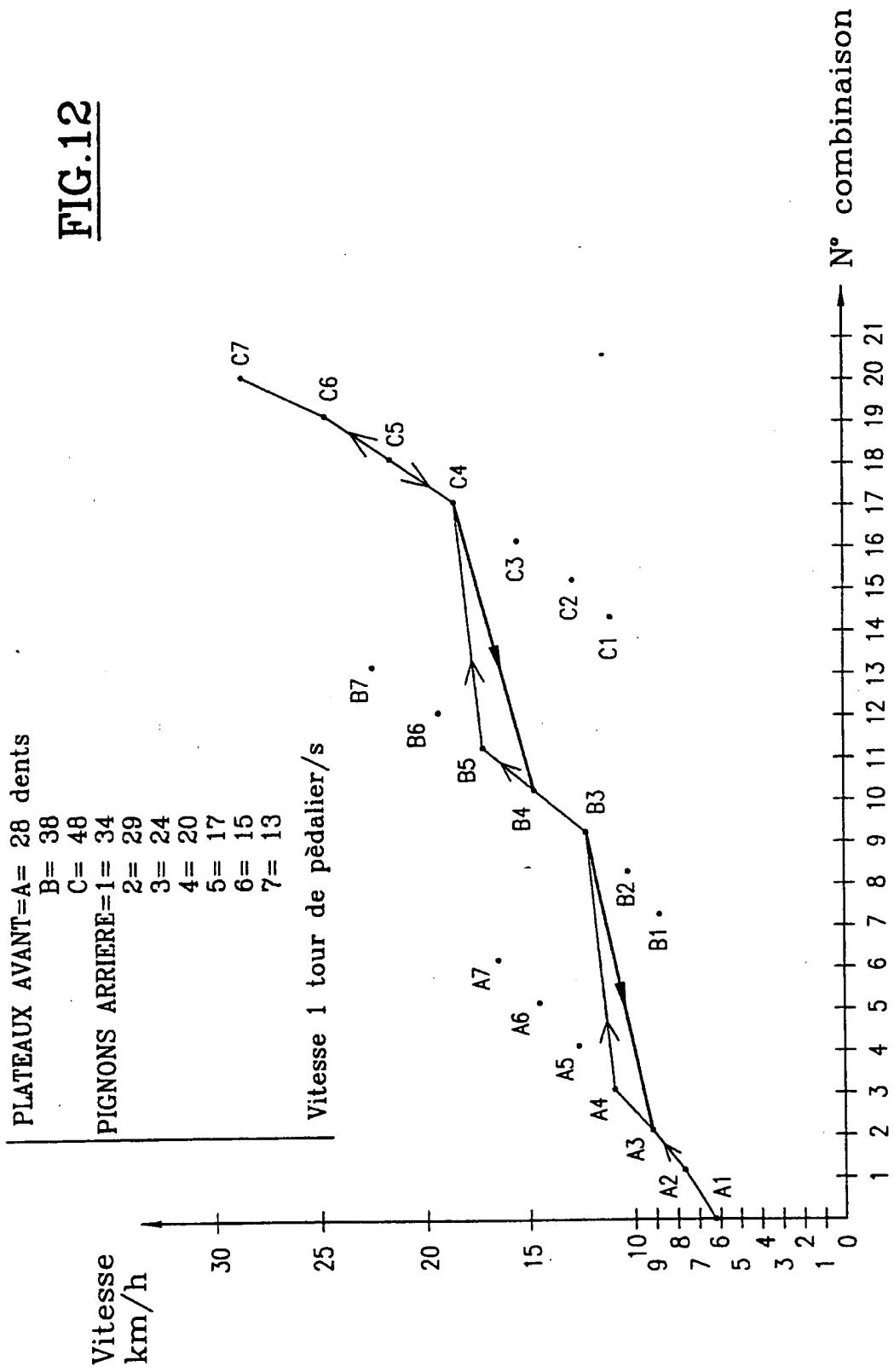


FIG.9

FIG. 12

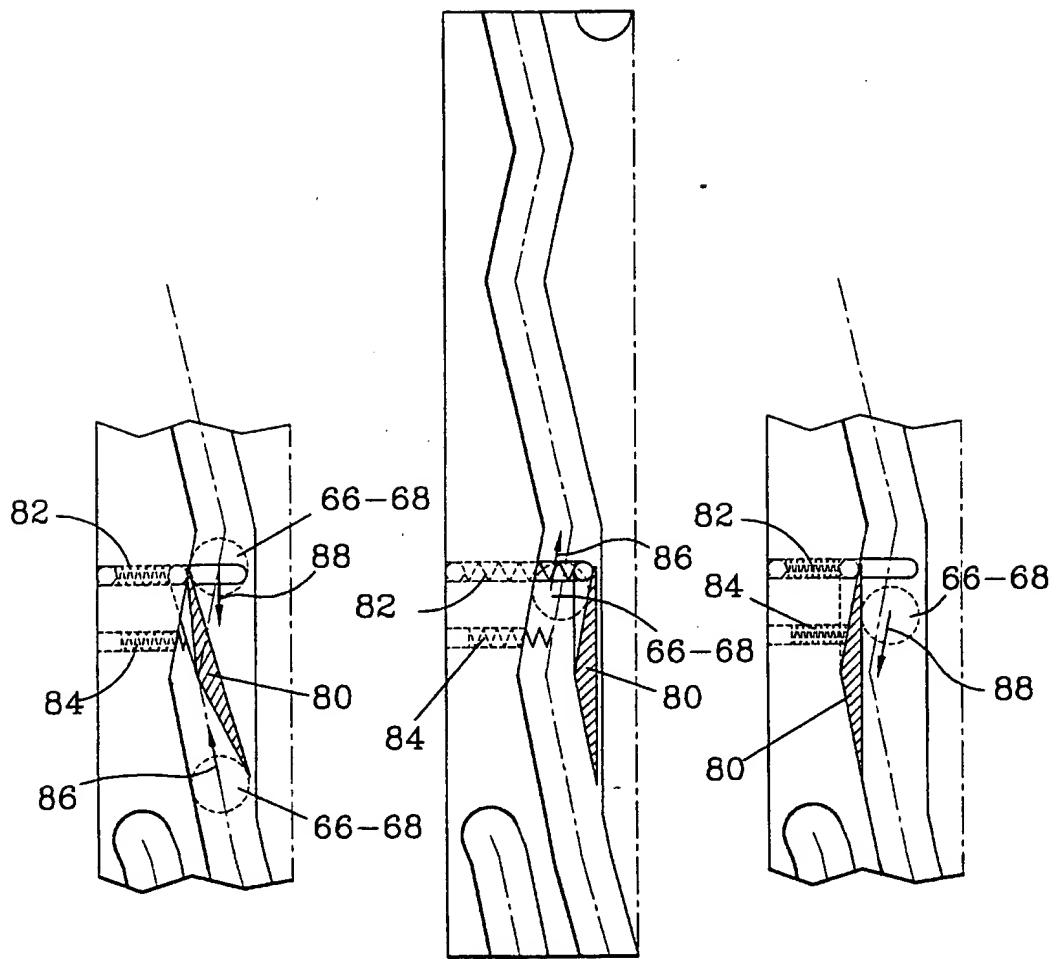
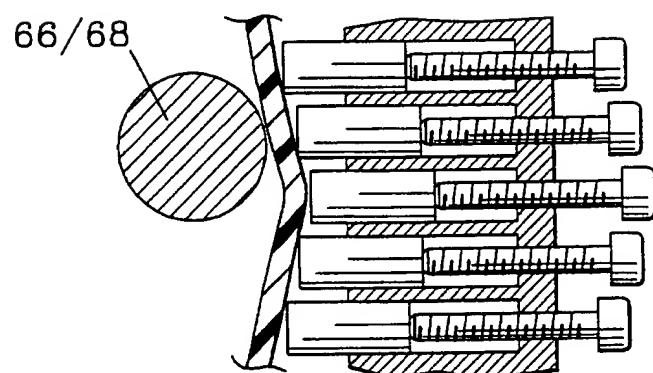
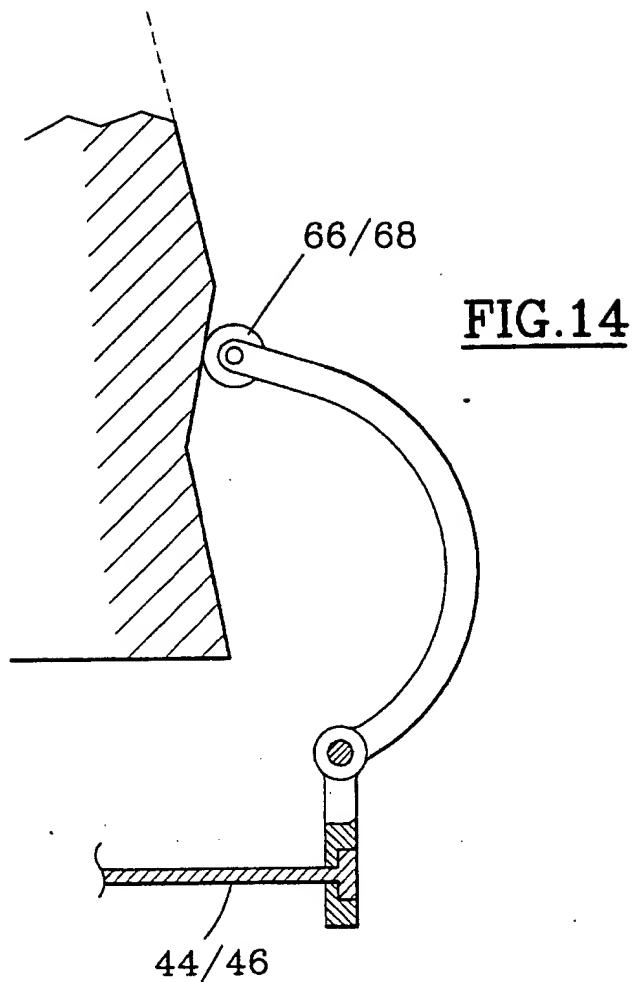
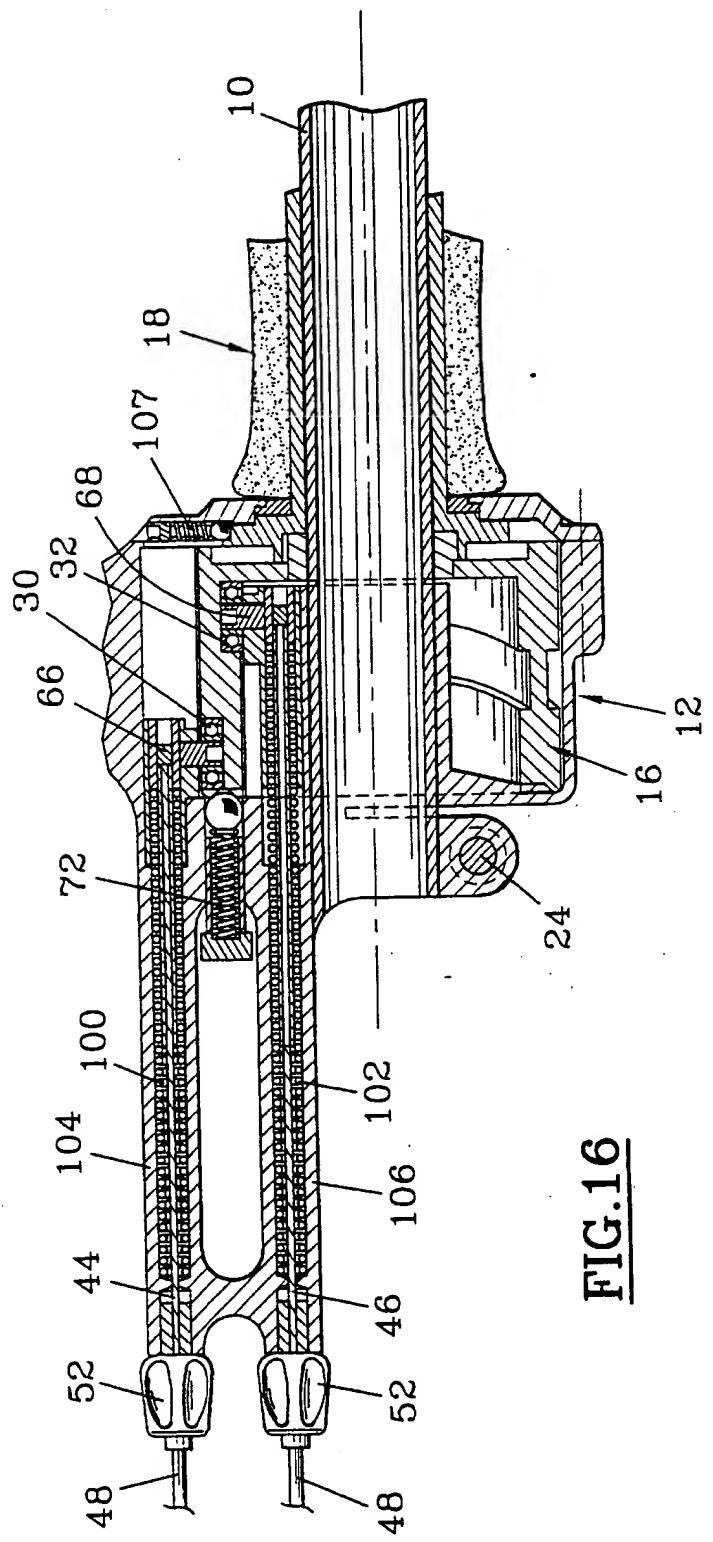


FIG.13A

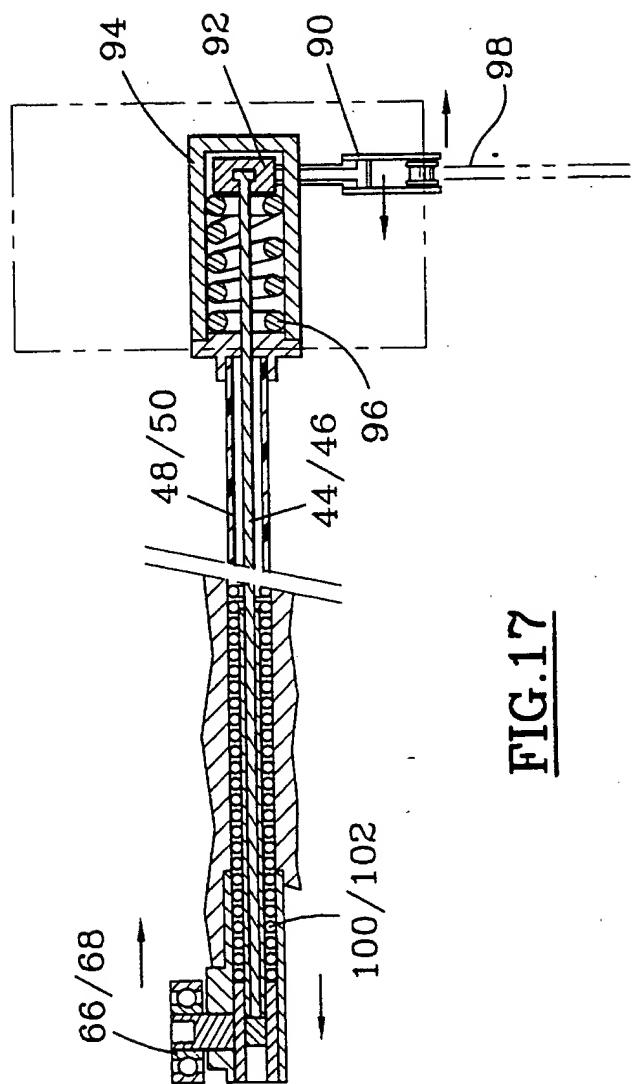
FIG.13C

FIG.13B





**FIG. 16**



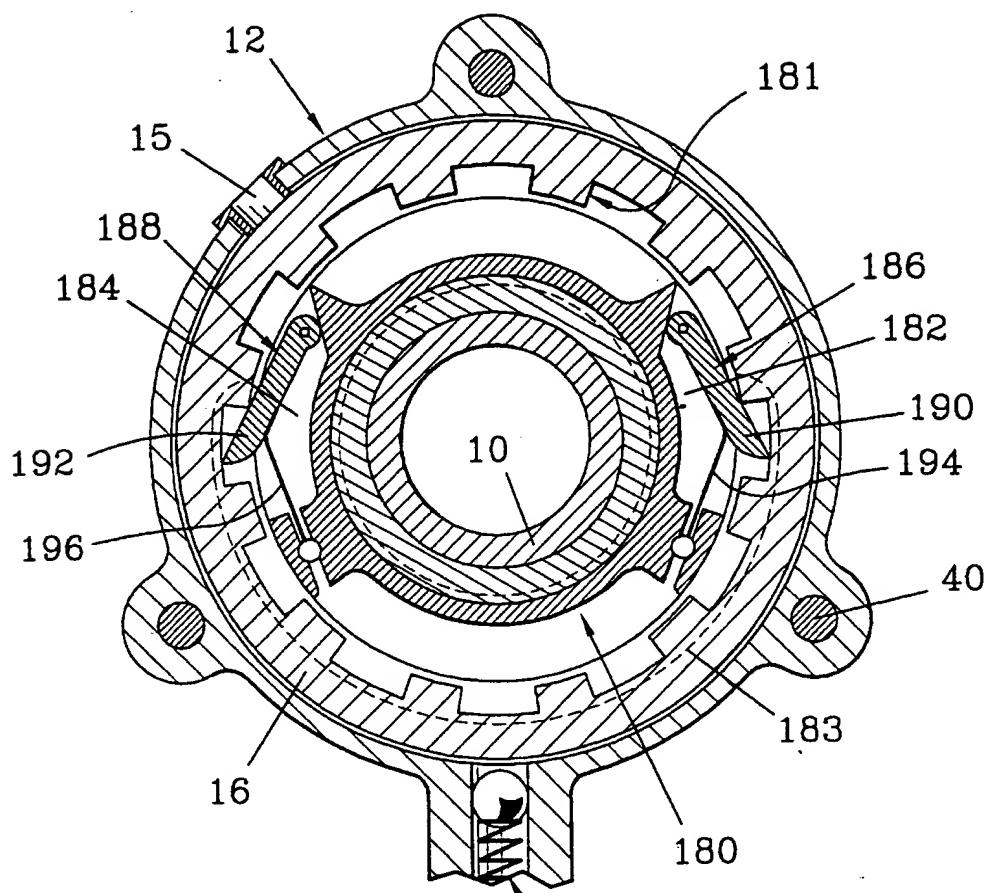


FIG.18A

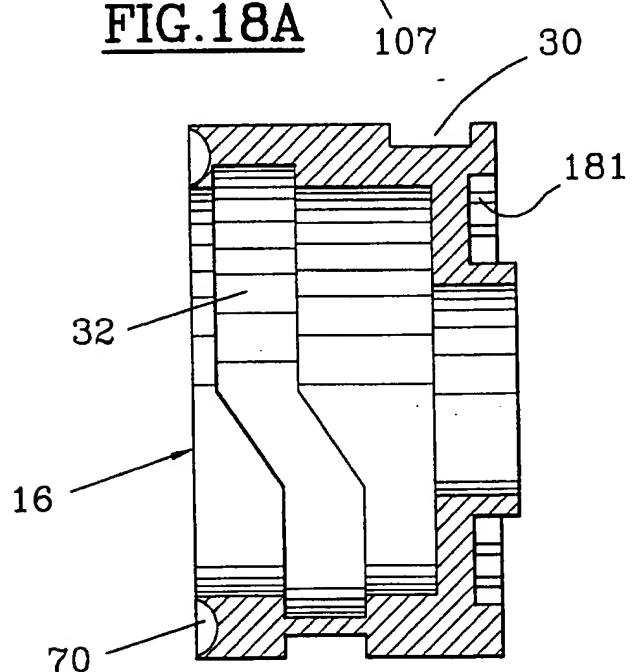


FIG.18B



Office européen  
des brevets

RAPPORT DE RECHERCHE EUROPEENNE

Numéro de la demande  
EP 95 45 0012

DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS					
Catégorie	Citation du document avec indication, en cas de besoin, des parties pertinentes	Revendication concernée	CLASSEMENT DE LA DEMANDE (Int.Cl.6)		
X	US-A-4 201 095 (CIRAMI) * colonne 16, ligne 18 - colonne 22, ligne 12; figures 1-3 *	1-5, 7, 8, 11, 13, 14	B62M25/04 B62K23/04		
A	---	6, 9, 10, 12			
A	GB-A-274 181 (KNIGHT J.S.) * le document en entier *	5			
D, A	WO-A-91 15393 (SOCARD) * le document en entier *	5			
P, A	EP-A-0 647 558 (SHIMANO) * le document en entier *	1			
A	US-A-5 261 858 (BROWNING) * le document en entier *	1			
---					
DOMAINES TECHNIQUES RECHERCHES (Int.Cl.6)					
B62M B62K					
Le présent rapport a été établi pour toutes les revendications					
Lieu de la recherche	Date d'achèvement de la recherche	Examinateur			
LA HAYE	7 Décembre 1995	Denicolai, G			
CATEGORIE DES DOCUMENTS CITES					
X : particulièrement pertinent à lui seul	T : théorie ou principe à la base de l'invention				
Y : particulièrement pertinent en combinaison avec un autre document de la même catégorie	E : document de brevet antérieur, mais publié à la date de dépôt ou après cette date				
A : arrrière-plan technologique	D : cité dans la demande				
O : divulgation non-écrite	L : cité pour d'autres raisons				
P : document intercalaire	& : membre de la même famille, document correspondant				